

АКАДЕМИЯ НАУК УКРАИНСКОЙ ССР
ОРДЕНА ТРУДОВОГО КРАСНОГО ЗНАМЕНИ
ИНСТИТУТ МАТЕМАТИКИ

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ
ПОТЕНЦИАЛЬНЫХ ПОЛЕЙ

Ответственные редакторы:

член-корреспондент АН УССР П.Ф.ФИЛЬЧАКОВ,
кандидат технических наук В.И.ПАНЧИШИН

Киев — 1972

К ВОПРОСУ О ПОГРЕШНОСТЯХ ПРИ МОДЕЛИРОВАНИИ УРАВНЕНИЙ

И.В. НЕСТЕРЕНКО, Б.Б. НЕСТЕРЕНКО

Создание гибридных вычислительных комплексов вызывает определенные трудности, которые накладывают дополнительные требования на характеристики АВМ и ЦВМ. Эти технические требования ставят в жесткое положение аналоговую часть системы, так как именно аналоговая часть реализует численный метод решения уравнений и является основным вычислителем ГВС. В первую очередь это требования высокой точности и надежности моделирующей среды как основы аналогового блока. Поэтому весьма актуальным является оценка погрешностей, возникающих при решении уравнений моделированием на дискретных средах, и разработка моделирующих сред исходя из точности получения результата.

В наиболее общем случае погрешность решения уравнения на гибридном комплексе с сеточной моделирующей средой (МС) на оптронах [1] будем считать состоящей из следующих составляющих:

- 1) методическая погрешность — ξ_M ;
- 2) погрешность, вносимая заданием граничных и начальных условий, — $\xi_{ну}$;

3) погрешность, вносимая выходным аналого-цифровым преобразователем, — ξ_{Π} ;

4) погрешность, вносимая моделирующей средой, — $\xi_{МС}$.

Таким образом, общая погрешность может быть определена как

$$\xi = \xi_M^2 + \xi_{HY}^2 + \xi_{\Pi}^2 + \xi_{МС}^2 . \quad (1)$$

Для успешного применения элементов оптоэлектроники при построении моделирующих сред [1] необходимо оценить погрешность, вносимую собственно средой в общую погрешность решения. Изучение этого вопроса в значительной степени осложняется отсутствием информации об исследованиях точности и надежности работы оптрона с прямой оптической связью в аналоговом режиме.

Погрешность, вносимую моделирующей средой в решение уравнения, будем определять исходя из погрешности задания основного параметра каждого оптрона — сопротивления фоторезистора $R_{\Phi\Pi}$.

Выходной параметр оптрона связан с параметрами элементов схемы функциональной зависимостью:

$$R_{\Phi\Pi}^0 = f(v_1, v_2, \dots, v_n) .$$

Однако в реальной схеме параметры v_i элементов отличаются от расчетных, поэтому

$$R_{\Phi\Pi} = f(v_1 + \Delta v_1, v_2 + \Delta v_2, \dots, v_n + \Delta v_n) ,$$

и ошибка в задании основного параметра оптрона определится как разность

$$\Delta R_{\Phi\Pi} = R_{\Phi\Pi} - R_{\Phi\Pi}^0 .$$

Часто в инженерной практике оценку погрешности (точности) схем подменяют расчетом в поле допусков

для расчетов на максимум-минимум. При этом погрешность в задании основного параметра схемы оценивается по наилучшим для данного параметра отклонениям всех параметров схемы. Принципиальная и практическая необоснованность метода заключается в том, что учитываются практически невероятные сочетания допусков параметров в схеме, что приводит к ложным предсказаниям о точности схемы.

К более обоснованным решениям приводят вероятностные методы расчета. Причем, как показала практика, отклонения контролируемого параметра, определяемые вероятностной зависимостью от параметров структуры ΔY , значительно меньше отклонения ΔY_{max} , полученного в результате функционального анализа граничной области. Отсюда следует вывод, что требования к параметрам ΔY схемы, определяемой допуском ΔY_{max} схемы, могут быть уменьшены, что также может быть оценено с помощью формулы (1).

Зависимость ΔY от ΔX может быть описана формулой (1) следующим образом:

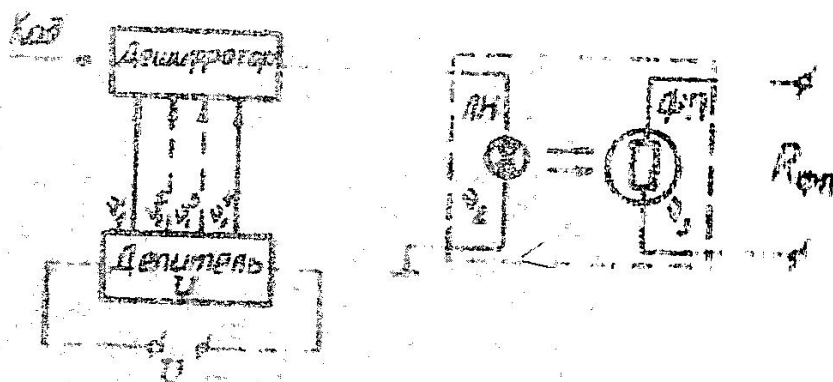


Рис. 1

$$\sigma R_{\phi\pi} = f(\sigma v_1, \sigma v_2, \sigma v_3),$$

где σv_1 - отклонение напряжения делителя от номинального, σv_2 - отклонение параметров источника светового излучения, σv_3 - отклонение параметров фотоприемника.

Следует отметить, что подавляющее влияние на отклонение $\sigma R_{\phi\pi}$ оказывает составляющая σv_1 . Это обусловлено разрешающей способностью делителя напряжения

$$P = \frac{U_{\text{пит}}}{K},$$

(где $U_{\text{пит}}$ - напряжение на делителе, K - число выходов из делителя) и отклонением напряжения, снимаемого с выхода, имеющего номер m ;

$$U_m = P \cdot m$$

от номинального, необходимого для задания требуемой величины $R_{\phi\pi}^0$.

Для МС на оптронах с лампой накаливания НСМ8, 3-20 и фоторезистором СФ2-16 с числом узловых точек 10×10 при максимальной яркости источника светового излучения, что соответствует $R_{\phi\pi} = 5000 \text{ ом}$, и при $P = 50 \text{ мв}$ была снята совокупность отклонений параметров ($R_{\phi\pi}$) оптронов от $R_{\phi\pi}^0$. Для проверки гипотезы нормального закона распределения разброса параметров использовался критерий согласия χ^2 , представляющий собой сумму отношений квадратов разностей между частотами эмпирического и теоретического распределения к частотам теоретического распределения:

$$\chi^2 = \sum_{i=1}^2 \frac{[m_i - F_i(x)N]^2}{F_i(x)N}$$

где m_i - эмпирическая частота, $F_i(x)N$ - теоретическая частота, N - число наблюдений, $\mathcal{L}$ - число интервалов.

Гипотеза нормального закона распределения подтвердилась, что дает возможность, используя вероятностные характеристики, определить погрешность, вносимую моделирующей средой в решение задачи.

В качестве основного параметра моделирующей среды, по которому будем оценивать погрешность, выбираем напряжение U в узлах сетки. Погрешность среды будем оценивать на основании анализа степени влияния разброса параметров оптрона $R_{\phi\pi}$ на основной параметр среды.

При малых изменениях $R_{\phi\pi}$ чувствительность U к параметру $(R_{\phi\pi})_k$ определится как

$$\eta_{(R_{\phi\pi})_k} \approx \frac{\frac{\Delta U}{U}}{\frac{\Delta(R_{\phi\pi})_k}{(R_{\phi\pi})_k}}, \quad (2)$$

где U - основной параметр среды, $(R_{\phi\pi})_k$ - сопротивление k -го оптрона, $\Delta U, \Delta(R_{\phi\pi})_k$ - абсолютные приращения основного параметра среды и сопротивления k -того оптрона.

Степень чувствительности моделирующей среды к вариации параметров $\Delta R_{\phi\pi}$ элементов среды может быть охарактеризована коэффициентами влияния [2], которые определяются как частные производные:

$$W_{(R_{\phi\pi})_k} = \left[\frac{\partial U}{\partial (R_{\phi\pi})_k} \right] \Delta(R_{\phi\pi})_k \dots \Delta(R_{\phi\pi})_N, \quad (3)$$

$$k = 1, 2, \dots, N.$$

В этом случае абсолютная погрешность основного параметра моделирующей среды при вариации параметров $\Delta R_{\phi\pi}$ оптронов определяется выражением:

$$\Delta U = \sum_{k=1}^N W_{(R_{\phi\pi})_k} \cdot \Delta(R_{\phi\pi})_k. \quad (4)$$

Таким образом, при вычислении абсолютной погрешности основного параметра среды ΔU коэффициент влияния $W_{(R_{\Phi n})k}$ характеризует степень влияния k -того оптрона.

Так как значения сопротивлений $R_{\Phi n}$ элементов среды являются случайными величинами с нормальным законом распределения, следовательно, погрешность основного параметра среды ΔU тоже будет случайной величиной. Ввиду того, что погрешность ΔU обусловлена большим количеством первичных погрешностей $\Delta(R_{\Phi n})_k$, естественно предположить в качестве ее закона распределения нормальный закон. Тогда, исходя из формулы (5), можно записать закон распределения ΔU в виде

$$f(\Delta U) = \frac{1}{\sigma_{\Delta U} \sqrt{2\pi}} \exp \left\{ -\frac{(\Delta U - \bar{\Delta U})^2}{2\sigma_{\Delta U}^2} \right\} \quad (7)$$

где $\bar{\Delta U}$ — математическое ожидание, а $\sigma_{\Delta U}$ — дисперсия погрешности основного параметра.

Формулы (5) и (6) определяют математическое значение и дисперсию погрешности основного параметра моделирующей среды.

Основная трудность вычисления $\sigma_{\Delta U}$ и $\bar{\Delta U}$ связана с определением коэффициентов влияния $W_{(R_{\Phi n})k}$. Для определения $W_{(R_{\Phi n})k}$ могут быть применены либо метод преобразований схем [2], либо матричный метод. В том случае, когда первичные ошибки элементов известны, расчет погрешности моделирующей среды может быть проведен по формулам, приведенным в [2].

Оценим погрешность исследуемой моделирующей среды для случая

$$\frac{\Delta(R_{\phi\pi})_k}{(R_{\phi\pi})_k} = 3\% ,$$

используя формулу критерия точности, полученную для квадратной сетки:

$$\varepsilon_{MC} = 0,728 \frac{\Delta U_{max}}{U_{max} - U_{min}} \cdot \frac{\Delta q}{q} , \quad (7)$$

где ΔU_{max} — максимальная разность потенциалов между соседними узлами сетки, U_{max} — U_{min} — максимальное и минимальное значения потенциалов на сетке, $\frac{\Delta q}{q}$ — относительный допуск на величину параметра отводов $R_{\phi\pi}$.

Исходя из технических условий на фоторезисторы СТ 2-18, беремая максимальная величина изменения граничных условий, равной 10 вольт. В этом случае

$$U_{max} - U_{min} = 10 \text{ В} ,$$

$$\Delta U_{max} = 1 \text{ В} ,$$

$$\frac{\Delta q}{q} = \frac{\Delta(R_{\phi\pi})}{R_{\phi\pi}} = 3\% .$$

После подстановки в (7) значений $U_{max} - U_{min}$, ΔU_{max} и величины допуска на значение сопротивления фоторезистора получим значение погрешности моделирующей среды

$$\varepsilon_{MC} = 0,2\% .$$

Таким образом, можно сделать заключение, что погрешность моделирующей среды даже при 3%-ном

отклонении сопротивления эитрона от номинала является достаточно малой величиной. Проведение подобных оценок позволяет более рационально подходить к требованиям точности элементов при построении конкретных моделирующих сред.

Л и т е р а т у р а

1. Нестерякко Т.З., Некоторые вопросы применения фоторезисторов в моделирующих устройствах, В сб. "Методы и средства решения краевых задач", РПИ, Рига, 1970.
2. Быховский М.И., Точность электрических сетей, предназначенных для решения уравнений Лапласа, Известия ОН АН СССР, 14, 1950.